

Table des figures

I.1	Les différents types d'erreur intervenant dans l'estimation d'une fonction à partir d'un échantillon d'apprentissage	13
I.2	Comparaison en terme d'erreur en généralisation	35
I.3	Comparaison en terme de rappel	35
I.4	Comparaison en erreur en généralisation en données bruitées	38
I.5	La vitesse de convergence	39
II.1	Apprentissage à partir d'un ensemble de règle	59
II.2	Schéma synthétique de nos contributions	61
II.3	Construction de FP-Tree	65
II.4	Construction de FP-Tree adapté	69
II.5	Comparaison du nombre de règles générées par CMAR, CPAR et W-CARP	73
II.6	Comparaison de temps d'exécution de CMAR, CPAR et W-CARP	83
II.7	Précision	91
II.8	Rappel	91
II.9	Evolution erreur en généralisation et en apprentissage selon T	100
II.10	Mesure de Loevinger et mesure d'importance du <i>Boosting</i> associée à chaque règle.	103
II.11	Poids des règles pour chaque classe couvrant l'exemple.	107
II.12	Poids de l'exemple dans chaque itération.	108
II.13	Evolution du score de chaque classe pendant les 10 itérations.	110
II.14	Poids de l'exemple selon la prédiction de chaque itération.	110
III.1	Architecture d'un IDS	115
III.2	Problèmes de la fiabilité des IDS	116
III.3	Approche comportementale	117
III.4	Approche par scénarios	118